

Modbus介面通訊位址 (鮑率: 115200 / 資料位元: 8 / 同位檢查: 無 / 停止位元: 1)

參數 32bit (Holding Registers)

Modbus	Hex	分類	號碼	功能	預設值	數值範圍	單位	重上電	模式
40001	0x0000	0	00						
40003	0x0002	0	01	控制模式設定	0	0~9	-	★	All
40005	0x0004	0	02						
40007	0x0006	0	03	即時自動增益剛性設定	4	0~15	-		All
40009	0x0008	0	04	慣量比	250	0~10000	%		All
40011	0x000A	0	05	脈波命令輸入選擇	0	0~1	-	★	P/F
40013	0x000C	0	06	脈波命令反轉	0	0~1	-	★	P/F
40015	0x000E	0	07	脈波命令模式設定	1	0~3	-	★	P/F
40017	0x0010	0	08	單圈命令脈波數	10000	0~2097152	pulse	★	P
40019	0x0012	0	09	第一命令分周比分子	1	1~1073741824	-		P/F
40021	0x0014	0	10	命令分周比分母	1	1~1073741824	-		P/F
40023	0x0016	0	11	單圈回授脈波輸出數	10000	1~2097152	pulse	★	All
40025	0x0018	0	12	回授脈波輸出邏輯反相	0	0~3	-	★	All
40027	0x001A	0	13	第一扭力限制設定	300	0~350	%		All
40029	0x001C	0	14	位置偏差過大設定	100000	0~134217728	pulse (cmd unit)		P/F
40031	0x001E	0	15						
40033	0x0020	0	16	回生電阻外置選擇	0	0~2	-	★	All
40035	0x0022	0	17						

40257	0x0100	1	00	第一位置迴路增益	470	0~30000	0.1/S		P/F
40259	0x0102	1	01	第一速度迴路增益	360	1~32767	0.1Hz		All
40261	0x0104	1	02	第一速度迴路積分時間常數	280	1~10000	0.1ms		All
40263	0x0106	1	03	第一速度檢出濾波器	0	0~5	-		All
40265	0x0108	1	04	第一扭力濾波器時間常數	65	0~2500	0.01ms		All
40267	0x010A	1	05	第二位置迴路增益	540	0~30000	0.1/S		P/F
40269	0x010C	1	06	第二速度迴路增益	360	1~32767	0.1Hz		All
40271	0x010E	1	07	第二速度迴路積分時間常數	1300	1~10000	0.1ms		All
40273	0x0110	1	08	第二速度檢出濾波器	0	0~5	-		All
40275	0x0112	1	09	第二扭力濾波器時間常數	65	0~2500	0.01ms		All
40277	0x0114	1	10	速度前饋增益	300	0~1500	0.1%		P/F
40279	0x0116	1	11	速度前饋濾波器時間常數	50	0~6400	0.01ms		P/F
40281	0x0118	1	12	扭力前饋增益	0	-30000~30000	0.1%		P/S/F
40283	0x011A	1	13	扭力前饋濾波器時間常數	0	0~6400	0.01ms		P/S/F
40285	0x011C	1	14	第2增益動作設定	0	0~1	-		All
40287	0x011E	1	15	位置控制增益切換模式	7	0~10	-		P/F
40289	0x0120	1	16	位置控制增益切換延遲時間	5	0~10000	1ms		P/F
40291	0x0122	1	17	位置控制增益切換位準	100	0~20000	-		P/F
40293	0x0124	1	18	位置控制增益切換寬度	30	0~20000	-		P/F
40295	0x0126	1	19	位置控制增益切換時間	4	0~10000	1ms		P/F
40297	0x0128	1	20	速度控制增益切換模式	0	0~5	-		S
40299	0x012A	1	21	速度控制增益切換延遲時間	0	0~10000	1ms		S
40301	0x012C	1	22	速度控制增益切換位準	0	0~20000	-		S
40303	0x012E	1	23	速度控制增益切換寬度	0	0~20000	-		S
40305	0x0130	1	24	扭力控制增益切換模式	0	0~3	-		T
40307	0x0132	1	25	扭力控制增益切換延遲時間	0	0~10000	1ms		T

Modbus	Hex	分類	號碼	功能	預設值	數值範圍	單位	重上電	模式
40309	0x0134	1	26	扭力控制增益切換位準	0	0~20000	-		T
40311	0x0136	1	27	扭力控制增益切換寬度	0	0~20000	-		T

40513	0x0200	2	00						
40515	0x0202	2	01	第 1 凹陷濾波器頻率	2000	5~2000	Hz		All
40517	0x0204	2	02	第 1 凹陷濾波器寬度	2	0~20	-		All
40519	0x0206	2	03	第 1 凹陷濾波器深度	0	0~99	-		All
40521	0x0208	2	04	第 2 凹陷濾波器頻率	2000	5~2000	Hz		All
40523	0x020A	2	05	第 2 凹陷濾波器寬度	2	0~20	-		All
40525	0x020C	2	06	第 2 凹陷濾波器深度	0	0~99	-		All
40527	0x020E	2	07	第 3 凹陷濾波器頻率	2000	5~2000	Hz		All
40529	0x0210	2	08	第 3 凹陷濾波器寬度	2	0~20	-		All
40531	0x0212	2	09	第 3 凹陷濾波器深度	0	0~99	-		All
40533	0x0214	2	10	第 4 凹陷濾波器頻率	2000	5~2000	Hz		All
40535	0x0216	2	11	第 4 凹陷濾波器寬度	2	0~20	-		All
40537	0x0218	2	12	第 4 凹陷濾波器深度	0	0~99	-		All
40539	0x021A	2	13	制震濾波器切換選擇	0	0~3	-		P/F
40541	0x021C	2	14	第 1 制震濾波器頻率	0	0~2000	0.1Hz		P/F
40543	0x021E	2	15	第 1 制震濾波器設定	0	0~1000	-		P/F
40545	0x0220	2	16	第 2 制震濾波器頻率	0	0~2000	0.1Hz		P/F
40547	0x0222	2	17	第 2 制震濾波器設定	0	0~1000	-		P/F
40549	0x0224	2	18	第 3 制震濾波器頻率	0	0~2000	0.1Hz		P/F
40551	0x0226	2	19	第 3 制震濾波器設定	0	0~1000	-		P/F
40553	0x0228	2	20	第 4 制震濾波器頻率	0	0~2000	0.1Hz		P/F
40555	0x022A	2	21	第 4 制震濾波器設定	0	0~1000	-		P/F
40557	0x022C	2	22	位置指令平滑濾波器設定	0	0~10000	0.1ms		P/F
40559	0x022E	2	23	位置指令 FIR 濾波器設定	0	0~3	-	★	P/F

40769	0x0300	3	00	速度設定內外切換	0	0~3	-		S
40771	0x0302	3	01						
40773	0x0304	3	02	速度控制輸入增益	500	10~2000	rpm/V		S/T
40775	0x0306	3	03	速度控制輸入反轉	1	0~1	-		S
40777	0x0308	3	04	速度設定第 1 速	0	-20000~20000	rpm		S
40779	0x030A	3	05	速度設定第 2 速	0	-20000~20000	rpm		S
40781	0x030C	3	06	速度設定第 3 速	0	-20000~20000	rpm		S
40783	0x030E	3	07	速度設定第 4 速	0	-20000~20000	rpm		S
40785	0x0310	3	08	速度設定第 5 速	0	-20000~20000	rpm		S
40787	0x0312	3	09	速度設定第 6 速	0	-20000~20000	rpm		S
40789	0x0314	3	10	速度設定第 7 速	0	-20000~20000	rpm		S
40791	0x0316	3	11	速度設定第 8 速	0	-20000~20000	rpm		S
40793	0x0318	3	12	加速時間設定	0	0~10000	ms/1000rpm		S
40795	0x031A	3	13	減速時間設定	0	0~10000	ms/1000rpm		S
40797	0x031C	3	14	S 曲線加減速時間設定	0	0~1000	2ms		S
40799	0x031E	3	15	零速度箝制輸入選擇	0	0~8	-		S
40801	0x0320	3	16	零速度箝制位準	0	0~20000	rpm		S
40803	0x0322	3	17	扭力命令選擇	0	0~3	-		T

Modbus	Hex	分類	號碼	功能	預設值	數值範圍	單位	重上電	模式
40805	0x0324	3	18						
40807	0x0326	3	19	扭力控制輸入增益	30	10~100	0.1V/100%		T
40809	0x0328	3	20	扭力控制輸入反轉	0	0~1	-		T
40811	0x032A	3	21	速度限制1	0	0~20000	rpm		T
40813	0x032C	3	22	速度限制2	0	0~20000	rpm		T
40815	0x032E	3	23						
40817	0x0330	3	24	外部光學尺分周比分子	0	0~2097152	-	★	F
40819	0x0332	3	25	外部光學尺分周比分母	10000	1~2097152	-	★	F
40821	0x0334	3	26	外部光學尺方向反轉	0	0~1	-	★	F
40823	0x0336	3	27	外部光學尺Z相斷線檢出無效	0	0~1	-	★	F
40825	0x0338	3	28	混合偏差過大設定	16000	1~134217728	cmd unit	★	F
40827	0x033A	3	29	混合偏差清除設定	0	0~100	revolution	★	F

41025	0x0400	4	00						
41027	0x0402	4	01						
41029	0x0404	4	02						
41031	0x0406	4	03						
41033	0x0408	4	04						
41035	0x040A	4	05						
41037	0x040C	4	06						
41039	0x040E	4	07						
41041	0x0410	4	08						
41043	0x0412	4	09						
41045	0x0414	4	10						
41047	0x0416	4	11						
41049	0x0418	4	12						
41051	0x041A	4	13						
41053	0x041C	4	14						
41055	0x041E	4	15						
41057	0x0420	4	16	監視選擇 1	3	0~9	-		All
41059	0x0422	4	17						
41061	0x0424	4	18	監視選擇 2	0	0~7	-		All
41063	0x0426	4	19						
41065	0x0428	4	20						
41067	0x042A	4	21						
41069	0x042C	4	22	類比輸入 1 offset 設定	0	-2047~2047	0.3mV		All
41071	0x042E	4	23	類比輸入 1 濾波器	0	0~6400	0.01ms		All
41073	0x0430	4	24						
41075	0x0432	4	25						
41077	0x0434	4	26						
41079	0x0436	4	27						
41081	0x0438	4	28						
41083	0x043A	4	29						
41085	0x043C	4	30						
41087	0x043E	4	31	位置完成範圍	10	0~524288	pulse (cmd unit)		P/F
41089	0x0440	4	32	位置完成輸出設定	0	0~3	-		P/F
41091	0x0442	4	33						

Modbus	Hex	分類	號碼	功能	預設值	數值範圍	單位	重上電	模式
41093	0x0444	4	34	零速度	50	10~20000	rpm		All
41095	0x0446	4	35						
41097	0x0448	4	36	速度到達	1000	10~20000	rpm		S/T
41099	0x044A	4	37	停止時機械煞車動作設定	0	0~3000	ms		All
41101	0x044C	4	38	運轉時機械煞車動作設定	0	0~3000	ms		All
41103	0x044E	4	39						
41105	0x0450	4	40	警告輸出選擇 1	0	0~4	-		All
41107	0x0452	4	41	警告輸出選擇 2	0	0~4	-		All
41109	0x0454	4	42						

41281	0x0500	5	00	第二命令分周比分子	1	1~1073741824	-		P/F
41283	0x0502	5	01						
41285	0x0504	5	02						
41287	0x0506	5	03	回授脈波輸出分周比分母	0	0~2097152	-	★	All
41289	0x0508	5	04	驅動禁止輸入無效	1	0~2	-	★	All
41291	0x050A	5	05	驅動禁止輸入時程序設定	0	0~1	-	★	All
41293	0x050C	5	06	伺服關閉時之順序控制	0	0~7	-		All
41295	0x050E	5	07	主電源關閉時之順序控制	0	0~7	-		All
41297	0x0510	5	08	啓用主電源過低保護	1	0~1	-		All
41299	0x0512	5	09	主電源關閉之檢測時間	70	70~2000	ms	★	All
41301	0x0514	5	10	警報時之順序控制	0	0~3	-		All
41303	0x0516	5	11						
41305	0x0518	5	12	過載保護位準設定	0	0~500	%		All
41307	0x051A	5	13	過速度保護位準設定	0	0~20000	rpm		All
41309	0x051C	5	14						
41311	0x051E	5	15						
41313	0x0520	5	16						
41315	0x0522	5	17	計數器清除輸入模式	0	0~4	-		P/F
41317	0x0524	5	18	脈波命令禁止輸入無效	1	0~1	-		P/F
41319	0x0526	5	19						
41321	0x0528	5	20	位置設定單位選擇	0	0~1	-	★	P/F
41323	0x052A	5	21	扭力限制輸入選擇	1	0~2	-		P/S/F
41325	0x052C	5	22	第二扭力限制設定	300	0~350	%		P/S/F
41327	0x052E	5	23						
41329	0x0530	5	24						
41331	0x0532	5	25						
41333	0x0534	5	26						
41335	0x0536	5	27						
41337	0x0538	5	28	LED初始狀態設定	1	0~35	-	★	All
41339	0x053A	5	29	RS232通訊鮑率設定	3	0~15	-	★	All
41341	0x053C	5	30	RS485通訊鮑率設定	3	0~15	-	★	All
41343	0x053E	5	31	站號設定	1	0~128	-	★	All
41345	0x0540	5	32						
41347	0x0542	5	33						
41349	0x0544	5	34						
41351	0x0546	5	35						

Modbus	Hex	分類	號碼	功能	預設值	數值範圍	單位	重上電	模式
41537	0x0600	6	00						
41539	0x0602	6	01						
41541	0x0604	6	02						
41543	0x0606	6	03						
41545	0x0608	6	04	JOG速度設定	300	1~2000	rpm		All
41547	0x060A	6	05						
41549	0x060C	6	06						
41551	0x060E	6	07	扭力命令加算值	0	-1000~1000	0.1%		P/S/F
41553	0x0610	6	08	正方向扭力補償值	0	-1000~1000	0.1%		P/F
41555	0x0612	6	09	負方向扭力補償值	0	-1000~1000	0.1%		P/F
41557	0x0614	6	10						
41559	0x0616	6	11						
41561	0x0618	6	12						
41563	0x061A	6	13						
41565	0x061C	6	14						
41567	0x061E	6	15						
41569	0x0620	6	16						
41571	0x0622	6	17						
41573	0x0624	6	18						
41575	0x0626	6	19	編碼器 Z相設定	0	0~32767	pulse	★	All
41577	0x0628	6	20	外部光學尺Z相設定	0	0~1000	0.1ms	★	F
41579	0x062A	6	21						
41581	0x062C	6	22						
41583	0x062E	6	23						
41585	0x0630	6	24	外部雜訊觀測濾波器	0	0~2500	0.01ms		All
41587	0x0632	6	25						
41589	0x0634	6	26						
41591	0x0636	6	27						
41593	0x0638	6	28						
41595	0x063A	6	29						
41597	0x063C	6	30						
41599	0x063E	6	31	自動增益設定	0	0~7	-		All
41601	0x0640	6	32						
41603	0x0642	6	33						
41605	0x0644	6	34						
41607	0x0646	6	35						
41609	0x0648	6	36						
41611	0x064A	6	37						
41613	0x064C	6	38						
41615	0x064E	6	39						
41617	0x0650	6	40						
41619	0x0652	6	41	第1制震濾波器深度	0	0~100	-		P/F
41621	0x0654	6	42						
41623	0x0656	6	43						
41625	0x0658	6	44						
41627	0x065A	6	45						
41629	0x065C	6	46						
41631	0x065E	6	47	擴展功能設定 2	0	0~16384	-	★	All

Modbus	Hex	分類	號碼	功能	預設值	數值範圍	單位	重上電	模式
41633	0x0660	6	48						
41635	0x0662	6	49	調整命令濾波器衰減項	0	0~9	-		P
41637	0x0664	6	50	黏滯摩擦力補償增益	0	0~10000	0.1%/(10000rpm)		P
41639	0x0666	6	51						
41641	0x0668	6	52						
41643	0x066A	6	53						
41645	0x066C	6	54						
41647	0x066E	6	55						
41649	0x0670	6	56						
41651	0x0672	6	57	扭力飽和保護檢測時間	0	0~32767	ms		P/S/F

42561	0x0A00	A	00	離線式自動增益操作設定	0	0~7	-		All
42563	0x0A02	A	01	第 5 制震濾波器頻率	0	0~2000	0.1Hz		P/F
42565	0x0A04	A	02	第 5 制震濾波器設定	0	0~1000	0.1Hz		P/F
42567	0x0A06	A	03						
42569	0x0A08	A	04						
42571	0x0A0A	A	05						
42573	0x0A0C	A	06						
42575	0x0A0E	A	07						
42577	0x0A10	A	08						
42579	0x0A12	A	09	外部雜訊觀測	0	0~8	-		All
42581	0x0A14	A	10	通訊逾時時間	10	1~5000	0.1ms		All
42583	0x0A16	A	11						
42585	0x0A18	A	12						
42587	0x0A1A	A	13						
42589	0x0A1C	A	14	制震偵測操作設定	0	0~8	-		P/F
42591	0x0A1E	A	15	制震偵測位準	0	0~32767	pulse(cmd unit)		P/F
42593	0x0A20	A	16	制震偵測轉速	500	1~2000	rpm		P/F
42595	0x0A22	A	17	遲滯摩擦力補償增益	0	0~10000	-		P/F
42597	0x0A24	A	18	計數器清除輸入接點設定	0	0~3	-		P/F
42599	0x0A26	A	19	速度控制輸入第 2 增益	0	0~2000	rpm/V		S
42601	0x0A28	A	20	進階功能設定	0	-32767~32767	-	★	All
42603	0x0A2A	A	21	增益變化時的比例設定	0	0~32767	-		All
42605	0x0A2C	A	22	力矩前相高頻信號	0	0~32767	0.01ms		T
42607	0x0A2E	A	23	力矩前相增益	0	0~32767	-		T
42609	0x0A30	A	24	力矩前相低頻信號	0	0~32767	0.01ms		T
42611	0x0A32	A	25	類比輸入扭力命令濾波器	0	0~32000	0.01ms		T

43841	0x0F00	F	00						
43843	0x0F02	F	01						
43845	0x0F04	F	02						
43847	0x0F06	F	03						
43849	0x0F08	F	04						
43851	0x0FOA	F	05						
43853	0x0FOC	F	06						
43855	0x0FOE	F	07						
43857	0x0F10	F	08						

Modbus	Hex	分類	號碼	功能	預設值	數值範圍	單位	重上電	模式
43859	0x0F12	F	09						
43861	0x0F14	F	10						
43863	0x0F16	F	11						
43865	0x0F18	F	12						
43867	0x0F1A	F	13						
43869	0x0F1C	F	14						
43871	0x0F1E	F	15						
43873	0x0F20	F	16						
43875	0x0F22	F	17						
43877	0x0F24	F	18						
43879	0x0F26	F	19						
43881	0x0F28	F	20						
43883	0x0F2A	F	21						
43885	0x0F2C	F	22						
43887	0x0F2E	F	23						
43889	0x0F30	F	24						
43891	0x0F32	F	25						
43893	0x0F34	F	26						
43895	0x0F36	F	27						
43897	0x0F38	F	28						
43899	0x0F3A	F	29						
43901	0x0F3C	F	30						
43903	0x0F3E	F	31						
43905	0x0F40	F	32						
43907	0x0F42	F	33						
43909	0x0F44	F	34						
43911	0x0F46	F	35						
43913	0x0F48	F	36						
43915	0x0F4A	F	37						
43917	0x0F4C	F	38						
43919	0x0F4E	F	39						
43921	0x0F50	F	40						
43923	0x0F52	F	41						
43925	0x0F54	F	42						
43927	0x0F56	F	43						
43929	0x0F58	F	44						
43931	0x0F5A	F	45						

參數 16bit (Holding Registers)

Modbus	Hex	操作	功能	預設值
44226	0x1081	R/W	將分類參數存入EEPROM	0
			設定值 1: 寫入EEPROM 讀取值 0: 寫入失敗 讀取值 1: 寫入完成	
44227	0x1082	R/W	將分類參數重置出廠預設值	0
			設定值 1: 重置為預設值 讀取值 0: 重置失敗 讀取值 1: 重置完成	

異常履歷 16bit (Holding Registers)

Modbus	Hex	操作	功能	預設值
44996	0x1383	R	目前發生的異常碼	0
44997	0x1384	R	異常碼履歷 第 1 筆	0
44998	0x1385	R	異常碼履歷 第 2 筆	0
44999	0x1386	R	異常碼履歷 第 3 筆	0
45000	0x1387	R	異常碼履歷 第 4 筆	0
45001	0x1388	R	異常碼履歷 第 5 筆	0
45002	0x1389	R	異常碼履歷 第 6 筆	0
45003	0x138A	R	異常碼履歷 第 7 筆	0
45004	0x138B	R	異常碼履歷 第 8 筆	0
45005	0x138C	R	異常碼履歷 第 9 筆	0
45006	0x138D	R	異常碼履歷 第 10 筆	0
45007	0x138E	R	異常碼履歷 第 11 筆	0
45008	0x138F	R	異常碼履歷 第 12 筆	0
45009	0x1390	R	異常碼履歷 第 13 筆	0
45010	0x1391	R	異常碼履歷 第 14 筆	0
45011	0x1392	R	異常碼履歷 第 15 筆	0
45012	0x1393	R	異常碼履歷 第 16 筆	0

I/F 輸入接腳狀態 (Coils)				
Modbus	Hex	操作	功能	Pin No.
00033	0x0020	R/W	CW-LIMIT	8
00034	0x0021	R/W	CCW-LIMIT	9
00035	0x0022	R/W	--	20
00036	0x0023	R/W	ZERO-SPD	26
00037	0x0024	R/W	GAIN	27
00038	0x0025	R/W	DIV / INSP3	28
00039	0x0026	R/W	SVO-ON	29
00040	0x0027	R/W	CLR / INSP2	30
00041	0x0028	R/W	ALM-CLR	31
00042	0x0029	R/W	C-MODE	32
00043	0x002A	R/W	PULS-INH / INSP1	33
00044	0x002B	R/W	--	-
00045	0x002C	R/W	--	-
00046	0x002D	R/W	--	-
00047	0x002E	R/W	--	-
00048	0x002F	R/W	--	-

I/F 輸出接腳狀態 (Discrete Inputs / Coils)				
Modbus	Hex	操作	功能	Pin No.
10001	0x0000	R	BK-OFF	10 / 11
10002	0x0001	R	ZSP	12
10003	0x0002	R	SVO-RDY	34 / 35
10004	0x0003	R	SVO-ALM	36 / 37
10005	0x0004	R	ON-POS	38 / 39
10006	0x0005	R	TLC	40
10007	0x0006	R	--	-
10008	0x0007	R	--	-

Monitor Mode 監視模式

一般參數 16bit (Holding Registers)						
Modbus	Hex	操作	功能	範圍	單位	適用模式
45017	0x1398	R	轉速	-10000 ~ 10000	rpm	All
45018	0x1399	R	扭力	-5000 ~ 5000	0.10%	All
45019	0x139A	R	偏差計數器L	-2 ²⁹ ~ 2 ²⁹	pulse	P
45020	0x139B		偏差計數器H			
45021	0x139C	R/W	命令脈波計數器L	-2 ³¹ ~ 2 ³¹ (寫入0 可歸零)	pulse	P
45022	0x139D		命令脈波計數器H			
45023	0x139E	R/W	迴授脈波計數器L	-2 ³¹ ~ 2 ³¹ (寫入0 可歸零)	pulse	All
45024	0x139F		迴授脈波計數器H			
45025	0x13A0	R	過負載率	0 ~ 500	%	All
45038	0x13AD	R/W	系統迴授脈波計數器L	-2 ³¹ ~ 2 ³¹ (寫入0 可歸零)	pulse	All
45039	0x13AE		系統迴授脈波計數器H			
45044	0x13B3	R/W	外部光學尺迴授脈波計數器L	-2 ³¹ ~ 2 ³¹ (寫入0 可歸零)	pulse	F
45045	0x13B4		外部光學尺迴授脈波計數器H			
45046	0x13B5	R	安全功能狀態旗號	bit 0: SF1 bit 1: SF2 bit 2: EDM bit 3: Servo ready bit 4: Servo on bit 5: Alarm bit 6: STO	-	All

版本資訊 (Report Slave ID)

驅動器回傳的ADU內容如下

Byte No.	內容 (Hex)		Field Name
00	01		Address
01	11		Function Code
02	25		Byte Count
03	01		Slave ID
04	FF		Run Indicator Status
05	41		
06	43		
07	2D		
08	30		
09	30		
0A	32		
0B	00		
0C	67		
0D	64		
0E	2D		
0F	30		
10	30		
11	38		
12	2D		
13	31	1	
14	35	5	
15	33	3	
16	32	2	
17	30	0	
18	61	a	
19	00		
1A	67	g	
1B	32	2	
1C	20		
1D	32	2	
1E	61	a	
1F	38	8	
20	00		
21	64	d	
22	66	f	
23	5F	-	
24	30	0	
25	30	0	
26	31	1	
27	00		
28	E3		Error Check (CRC)
29	42		Error Check (CRC)